⑩日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

# ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

- - - - 1

昭60-80953

Mint Cl.4

- : :

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和60年(1985)5月8日

B 60 R 21/00 G 01 C 3/00 2105-3D 6960-2F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

**❷発明の名称** 距離測定用マーカーを備えた自動車用後方監視装置

②特 頤 昭58-190392

❷出 顧 昭58(1983)10月12日・

切免 明 者 清 水

啓 夫

茨城県北相馬郡利根町大平31番地 ナイルス部品株式会社

技術センター内

**20**発明者 井上

章 充

茨城県北相馬郡利根町大平31番地 ナイルス部品株式会社

技術センター内

の出 願 人 ナイルス部品株式会社

東京都大田区大森西5丁目28番6号

明 細 會

1発明の名称

距離測定用マーカーを備えた自動車用後方監 視装置

2. 特許請求の範囲

8. 発明の詳細な説明

本発明の技術分野

従来技術とその問題点

従来、この種自動車用徒方監視装置にあつては一般に、自動車の後部に取付けられている操 像器の位置が自動車の後部座席への乗員あるい は後部トランクルームへの荷物の複載等の有無 によつて上下に移動し、操像し得る視野範囲が 上下に変動される。

#### 本発明の目的

本発明は、叙上の欠点に鑑み発明したものであり、即ち、自動車の後部に取り付けられている機像器の部位の高さ検出する車高センサーを

(3)

る。 4 は 放形整形回路であり、 前配同期分離回路 3 で分離された水平同期信号及び 本 直 同期信号のそれぞれをノット回路 4 a 及び 4 b で成形して文字表示用 I C 号へ入力せしめるものである。

5は車高センサーである。該車高センサー5は、例えば、第4図及び第5図に示す一実施例の如く、自動車の後部の車軸14の上面近傍の床面13に取付けられ、後部床面13の変動によつて駆動される可変抵抗器で構成されるのであり、即ち、車軸14に対する床面の高さの変動で可変抵抗器をアーム15で駆動せしのの変動で可変抵抗器をアーム15で駆動せるのの数量がある。

尚、第5図において 5 a は基板 5 b に付散された抵抗体であり、 5 c は 可動接片である。また 5 d は電源端子、 5 e は アース端子、 5 f は出力端子のそれぞれである。 8 も 車高センサーである。

数車高センサー 6 は、例えば、自動車の前部 車軸近傍の床面に取り付けられ、前記車高セン 本発明の構成

本発明の好適な実施例である第3図乃至第5 図に基づき説明する。

1 は機像器であり、自動車の後部に取付けられ、後方の視界を機像すべく電気信号に変換するいわゆるテレビカメラである。

2 は受像器であり、前記操像器 1 からの出力 信号を視認可能な鉄像に復元し、 後方視界を画 面に表示するものである。

3 は同期分離回路であり、 提像器 1 から得られる映像信号から同期信号を分離する回路であ

(4)

サー5と同等に構成され、自動車の前側の車高 (175) を検出すべく数置されている。

出、該車高センサー5及び6は、第4図及び 第 5 図で示す一実施例の如く、車高の変動を可 変抵抗器による抵抗変化を電位差に変換し、検 出する構成に限定されるものではなく例えば、 光素子(図示せず)を利用して車軸に対する床 面位置の変化を検出する等の構成とすることも 出来る。1はアナログ・デイジタル変換器(以 下「A~D変換器」と言う)である。8は中央 処理部(以下「CPU」と言う)である。 趺CPU: は、車高センサー5及び6が導出するアナログ 鎖をデイジタル値に変換するA-D変換器7か らデイジタル信号を受け、自動車の後部に取付 けられた撮像器1の車高位置に応じた信号を文 字表示用IC9へ送出するものである。9は文字 表示用ICである。放文字表示用IC9は、振像器 1 から得られる映像信号から水平及び垂直同期 信号を何期分離回路3及び波形整形回路4を介 して受け、飲水平及び垂直同期信号に同期させ

特問昭60-80953(3)

て前記 CPU 8 から指示される車高位置に対応したパターンを映像信号ラインに送出するものである。 1 0 はグイオードであり、該ダイオード 1 0 を介して所定の距離 測定用マーカーのパターン 表示信号が送出される。 尚、 1 1 は定電 で源、 1 2 はイグニションスイツチ・ 4 3 は 直流電源である。

#### 本祭明の作用

- - - - - -

(7)

上下に変動する撮像器の取付車高位置を車高センサーによつて、位置を検出し、該検出信号に基づいてCPUが距離測定用マーカーのパターンを画面の上下変動に対応させて移動させる機構であるため、後方視界の任意の対象物等と遅転してある自動車との距離を常に正安全性確認が確実に出来る等実用性の高い距離測定用マーカーを備えた自動車用後方監視装置を提供することが出来る。

#### 4.図面の簡単な説明

第1図は受像器に後方視界と共に距離測定用 マーカーを表示した画面の説明図である。

第2図は自動車が乗員あるいは荷物の検軟等で車高が変動し、操像器の位置が変つた時、距離観測の誤差を示す説明図である。第3図は本発明に係る距離測定用マーカーを備えた自動車用後方監視装置の車高センサーを備えた自動車用後方監視装置の車高センサーを備えた自動車用後方監視装置の車高センサ

示法の問題とこれのの問題とは、 のの問題というのでは、 のの問題とは、 ののでは、 ののが、 ののが、

### 、本発明の効果

自動車の装部に装方視界を所定の範囲で写し取る機像器で受像器に映像せしめ、且つ、距離 表示を同時に行なうように構成した自動車用後 方監視装置において、乗員または荷物の積載で

(8)

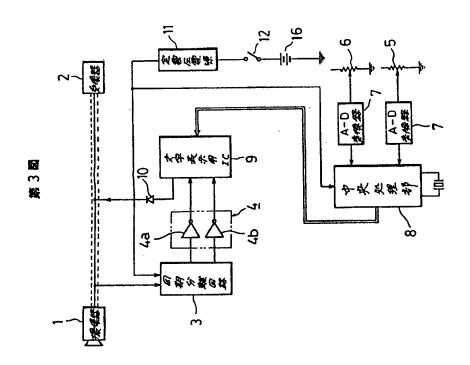
- の取付位置の一実施例を示す説明図である。 第 5 図は第 4 図に示す車高センサーの機構の 一実施例を示す説明図である。

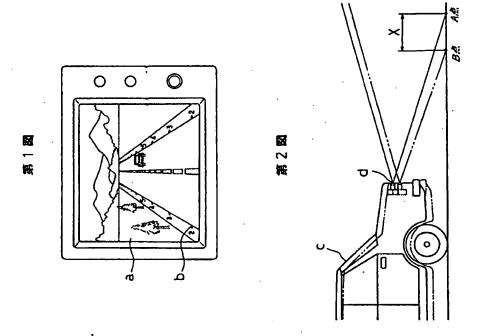
1 ······ 操像器, 2 ····· 受像器, 3 ····· 同期分離器, 5, 6 ····· 車高センサー, 7 ····· A-D変換器, 9 ····· 文字表示用 I C, 1 3 ····· 床面, 1 4 ····· 車軸

以上

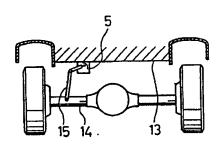
特 許 出 顧 人 ナイルス部品株



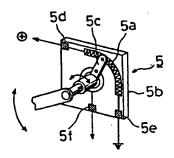




領し図



第5四



世第 :

(54) [Title of the Invention] Rear Monitoring Device for Automobile Having Distance Measuring Marker

## [Prior Art and Problem Thereof]

- Conventionally, with respect to this kind of rear monitoring device for an automobile, a camera attached to the rear of an automobile generally rises and falls depending on whether there are passengers on the rear seat of the automobile or whether luggage is loaded into a trunk of the automobile, and thus a view scope of the camera to capture an image fluctuates vertically as well.
- Therefore, as shown in FIG. 1, for instance, when a distance measuring marker b is displayed through a character displaying IC in a reduced size of an image screen a, ā relative distance between the image screen a and the distance displaying marker b whose position is always fixed changes, and hence, there is an error in distance display. In other words, when there is a passenger or luggage in the rear part of an automobile, as shown in FIG. 2, as illustrated by an imaginary line of an automobile c, the height of the automobile is lowered, as is the position of a camera d attached to the rear of the automobile. Consequently, for example, a closest image display point A is changed to a point B. Namely, the whole image screen moves downward so that the distance measuring marker b corresponds to the image screen a differently;
- accordingly, for instance, distance X between the closet image display point A and the point B is exhibited as an error, which prevents distance measurement at the rear from being realized correctly.

[FIG. 2]

25 Point A

Point B

[FIG. 3]

- 1. CAMERA
- 30 2. IMAGE RECEIVING DEVICE
  - 3. SYNCHRONOUS SEPARATOR
  - 7. A-D CONVERTER
  - 8. CENTRAL PROCESSING UNIT
  - 9. CHARACTER DISPLAYING IC

11. CONSTANT-VOLTAGE POWER SUPPLY

[FIG. 4]